

## 1. 32点デジタル出力 ECEPOW0-0

### 1.1. ユニット情報

名称	32点デジタル出力	
型式	ECEPOW0-0	
メーカー	株式会社アルゴシステム	
接続方法	Ethernet	
コネクタ形状	RJ-45 ×2 (IN/OUT)	
電源	DC 24V	
注意事項	コマンドタイプ：LRWのみサポート スレーブ付属のLEDは全部で16個。 A：0～15点の出力ON時LED点灯モード B：16～31点の出力ON時LED点灯モード A ↔ Bの切り替えをディップスイッチで操作	

※ 上記画像は評価時のイメージとなります。  
最新の商品とは異なる場合がございます。

### 1.2. 環境情報

EtherCAT® Master	KPA EtherCAT Master v1.4.6.7
EtherCAT® Studio	KPA Studio EtherCAT v1.9.22.0
INtime®	INtime® Runtime v3.13
NIC	Intel® PRO/100 S Desktop Adapter (PCI ボード)

### 1.3. PDI マップ情報

形式	名称	TYPE	Bit Size	PI Offset	備考
入力(IN)	なし	-	-	-	-
出力(OUT)	D00 ~ D031	BOOL	それぞれ1Bit	0x00 ~ 0x1F	1点につき1Bit

### 1.4. 簡易使用手順

- ① KPA EtherCAT Studio から スレーブ(検出時の名称：ECEPOW0-0) 1台を検出する。
- ② コンフィグレーションファイル(.XML)を出力する。
- ③ RSI-ECAT サンプルプログラム PDIRW に 上記コンフィグレーションファイルをロードするように修正する。
- ④ コンソール画面から"o 0 1"と入力し、1点目が出力されているかどうかを確認する。
- ⑤ コンソール画面から"o 0 128"と入力し、8点目が出力されているかどうかを確認する。
- ⑥ コンソール画面から"o 1 1"と入力し、9点目が出力されているかどうかを確認する。
- ⑦ コンソール画面から"o 1 128"と入力し、16点目が出力されているかどうかを確認する。
- ⑧ コンソール画面から"o 2 1"と入力し、17点目が出力されているかどうかを確認する。
- ⑨ コンソール画面から"o 2 128"と入力し、24点目が出力されているかどうかを確認する。
- ⑩ コンソール画面から"o 3 1"と入力し、25点目が出力されているかどうかを確認する。
- ⑪ コンソール画面から"o 3 128"と入力し、32点目が出力されているかどうかを確認する。

※TenAsys®, INtime®, eVM® and iRMX® are registered trademarks of the TenAsys Corporation.

※EtherCAT® は、Beckhoff Automation GmbH, Germany の登録商標です。

