

## 1. 16点デジタル入力 ECEPF00-0

### 1.1. ユニット情報

|        |                   |  |
|--------|-------------------|--|
| 名称     | 16点デジタル入力         |  |
| 型式     | ECEPF00-0         |  |
| メーカー   | 株式会社アルゴシステム       |  |
| 接続方法   | Ethernet          |  |
| コネクタ形状 | RJ-45 ×2 (IN/OUT) |  |
| 電源     | DC 24V            |  |
| 注意事項   | コマンドタイプ：LRWのみサポート |  |

※ 上記画像は評価時のイメージとなります。  
最新の製品とは異なる場合がございます。

### 1.2. 環境情報

|                  |  |
|------------------|--|
| EtherCAT® Master | KPA EtherCAT Master v1.4.6.7               |
| EtherCAT® Studio | KPA Studio EtherCAT v1.9.22.0              |
| INtime®          | INtime® Runtime v3.13                      |
| NIC              | Intel® PRO/100 S Desktop Adapter (PCI ボード) |

### 1.3. PDI マップ情報

| 形式      | 名称         | TYPE | Bit Size  | PI Offset   | 備考         |
|---------|------------|------|-----------|-------------|------------|
| 入力(IN)  | DI0 ~ DI15 | BOOL | それぞれ 1Bit | 0x00 ~ 0x0F | 1点につき 1Bit |
| 出力(OUT) | なし         | -    | -         | -           |            |

### 1.4. 簡易使用手順

- ① KPA EtherCAT Stdio から スレーブ(検出時の名称：ECEPF00-0) 1台を検出する。
- ② コンフィグレーションファイル(.XML)を出力する。
- ③ RSI-ECAT サンプルプログラム PDIRW に 上記コンフィグレーションファイルをロードするように修正する。
- ④ スレーブの1点目入力をON後、コンソール画面から“i 0”と入力し、0ビット目がONかどうかを確認する。
- ⑤ スレーブの8点目入力をON後、コンソール画面から“i 0”と入力し、8ビット目がONかどうかを確認する。
- ⑥ スレーブの9点目入力をON後、コンソール画面から“i 1”と入力し、0ビット目がONかどうかを確認する。
- ⑦ スレーブの16点目入力をON後、コンソール画面から“i 1”と入力し、8ビット目がONかどうかを確認する。

※TenAsys®, INtime®, eVM® and iRMX® are registered trademarks of the TenAsys Corporation.

※EtherCAT® は、Beckhoff Automation GmbH, Germany の登録商標です。